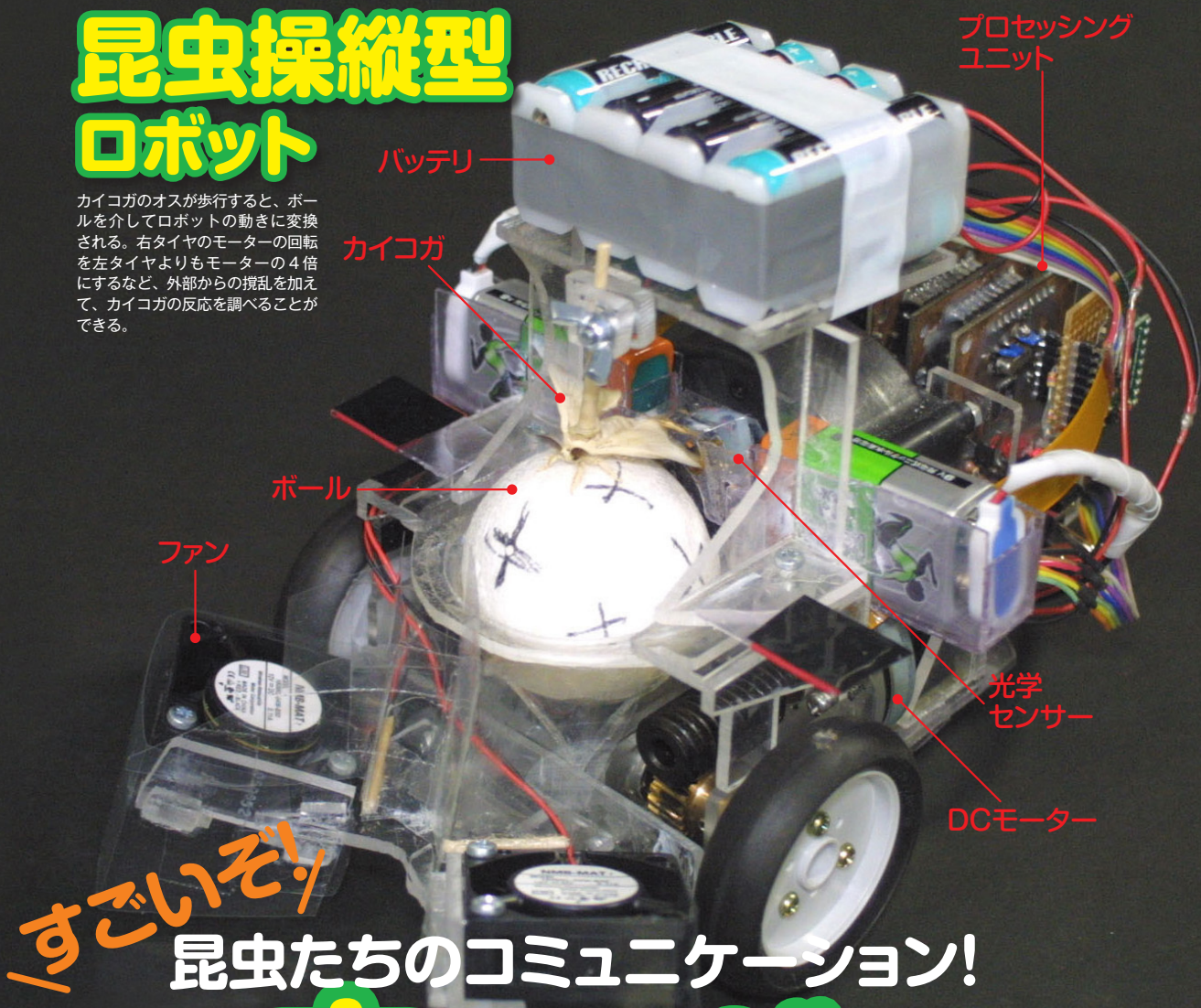


昆虫操縦型 ロボット

カイコガのオスが歩行すると、ボールを介してロボットの動きに変換される。右タイヤのモーターの回転を左タイヤよりもモーターの4倍にするなど、外部からの撓乱を加えて、カイコガの反応を調べることができる。



昆虫たちのコミュニケーション!

昆虫ロボット の研究に迫る!

アリの行列、ミツバチのダンス、カイコガのフェロモン…。

これはみんな昆虫ならではのコミュニケーションです!

昆虫にはこのようなスゴい力があります。今回はカイコガのオスがメスの出すフェロモンに向かっていく力を活かした、昆虫ロボットに迫ります!

取材協力／東京大学 先端科学技術研究センター 神崎亮平教授 取材・文／斉藤勝司



東京大学
先端科学技術研究
センター
神崎亮平先生